

165

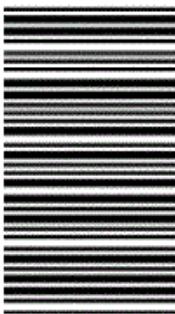
F

نام :

نام خانوادگی :

محل امضاء :

165F



صبح جمعه

۹۲/۱۲/۱۶

دفترچه شماره (۱)



اگر دانشگاه اصلاح شود مملکت اصلاح می شود.

امام خمینی (ره)

جمهوری اسلامی ایران
وزارت علوم، تحقیقات و فناوری
سازمان سنجش آموزش کشور

آزمون ورودی دوره‌های دکتری (نیمه مرکز) داخل سال ۱۳۹۳

مهندسی نقشه‌برداری (۴)
سیستم اطلاعات جغرافیایی (GIS) (کد ۲۳۲۰)

مدت پاسخگویی: ۱۵۰ دقیقه

تعداد سؤال: ۴۵

عنوان مواد امتحانی، تعداد و شماره سوالات

ردیف	مواد امتحانی	تعداد سؤال	از شماره	تا شماره
۱	مجموعه دروس تخصصی (فوتوگرامتری و زئودزی، سیستم اطلاعات جغرافیایی (GIS) ۱ و ۲، مدیریت زمین و سیستم‌های اطلاعات زمین)	۴۵	۱	۴۵

اسفندماه سال ۱۳۹۲

این آزمون نمره منفی دارد.

استفاده از ماشین حساب مجاز نمی‌باشد.

-۱ برای یک زوج نقطه متناظر به مختصات (x_1, y_1) و (x_2, y_2) ، در صورتیکه $(x_0, y_0, -f_1)$ و $(x_0, y_0, -f_2)$ به ترتیب المان‌های توجیه داخلی تصویر چپ و راست باشند. در معادله زیر، ماتریس E (ماتریس اصلی) شامل چه پارامترهایی است؟

$$[x_1 - x_0, y_1 - y_0, -f_1] E \begin{bmatrix} x_2 - x_0, y_2 - y_0, \\ -f_2 \end{bmatrix} = 0$$

۱) پارامترهای کالیبراسیون دوربین

۲) المان‌های توجیه نسبی و مختصات مدل

۳) المان‌های توجیه نسبی و مولفه‌های باز مدل

۴) المان‌های توجیه خارجی زوج تصویر و مولفه‌های باز فضایی

-۲ در یک سنجنده آرایه خطی، در صورتی که یکی از آرایه‌ها (آرایه جلوگیر) نسبت به نادیر (در امتداد مسیر حرکت) زاویه ϕ بسازد معادله‌ای که طی آن بین مختصات زمینی و مختصات آرایه‌ای رابطه برقرار می‌کند، کدام است؟ M (ماتریس دورانی)، k ضریب مقیاس، f فاصله کانونی، (x_0, y_0, z_0) مرکز تصویر

$$\begin{bmatrix} x \\ y \\ -f \cos \phi \end{bmatrix} = k \cdot M \begin{bmatrix} x - x_0 \\ y - y_0 \\ z - z_0 \end{bmatrix} \quad (1) \quad \begin{bmatrix} x \\ y \\ -f \tan \phi \end{bmatrix} = k \cdot M \begin{bmatrix} x - x_0 \\ y - y_0 \\ z - z_0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} x \\ y \\ -f \sin \phi \end{bmatrix} = k \cdot M \begin{bmatrix} x - x_0 \\ y - y_0 \\ z - z_0 \end{bmatrix} \quad (2) \quad \begin{bmatrix} x \\ y \\ -f \sin \phi \end{bmatrix} = k \cdot M \begin{bmatrix} x - x_0 \\ y - y_0 \\ z - z_0 \end{bmatrix} \quad (3)$$

-۳ در طول یک نوار حاصل از اتصال مدل‌های مربوطه، برای نقاط خارج از محور نوار کدام یک از خطاهای زیر روی مؤلفه Z نقاط مدل تأثیر دارند؟

۱) خطای (۱) وجود دارد و خطای مقیاس و آزیموت صفر هستند.

۲) خطای (۱) و خطای آزیموت وجود دارند و خطای مقیاس صفر است.

۳) خطای مقیاس و خطای (۱) وجود دارند و خطای آزیموت صفر است.

۴) خطای مقیاس، خطای (۱) و خطای آزیموت وجود دارند.

-۴ در صورتیکه از معادلات شرط هم خطی مستقیماً برای تعیین مختصات سه بعدی نقاط تصویری استفاده شود (تقاطع فضایی) کدام یک از توجیهات ابتدا باید انجام شود؟

۱) توجیه خارجی

۲) توجیه داخلی + توجیه خارجی

۳) توجیه داخلی + توجیه نسبی

۴) توجیه داخلی + توجیه نسبی + توجیه مطلق

-۵ در صورتیکه یک دوربین تصویربرداری هوایی دارای اعوجاج شعاعی باشد کدام یک از گزینه‌های زیر درست است؟

۱) مقدار این اعوجاج چه مثبت و چه منفی در دوربین‌های هوایی قابل صرفنظر کردن است.

۲) در صورتی که اعوجاج مثبت باشد، این خطأ فقط در کناره‌های تصویر قابل ملاحظه است و راستای آن در جهت نزدیک شدن به نقطه اصلی است.

۳) در صورتیکه اعوجاج مثبت باشد، این خطأ در جهت دور شدن از نقطه اصلی است و در صورتی که اعوجاج منفی باشد راستای این خطأ در جهت نزدیک شدن به نقطه اصلی است.

۴) در صورتیکه اعوجاج مثبت باشد راستای این خطأ در جهت نزدیک شدن به نقطه اصلی است و در صورتیکه اعوجاج منفی باشد راستای این خطأ در جهت دور شدن از نقطه اصلی است.

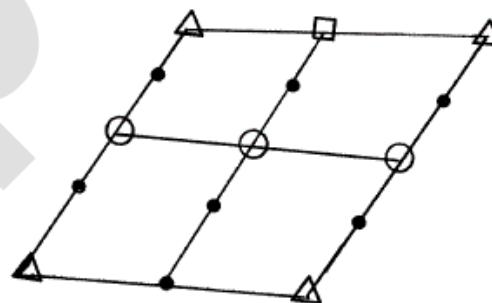
-۶ طول و عرض شهری مستطیل شکل 30 km شرقی - غربی در 4 km شمالی -

جنوبی است، چنانچه بخواهیم نقشه شهر را در مقیاس $\frac{1}{2000}$ تهییه کنیم. تعداد برگ‌های (شیت‌های) نقشه این شهر چند شیت است؟ (ابعاد استاندارد نقشه $60\text{ cm} \times 80\text{ cm}$ است).

- | | |
|--------|--------|
| ۶۹ (۲) | ۷۶ (۱) |
| ۵۰ (۴) | ۵۵ (۳) |

-۷ تعداد معادلات و درجه آزادی در حل بلوك به شکل زیر با حل سرشکنی دسته اشعه چه مقدار است؟

- Full GCP
- Planimetric GCP
- Altimetric GCP
- Tie Point



- | | |
|-----------|-----------|
| ۲۰-۶۴ (۲) | ۲۲-۶۲ (۱) |
| ۲۲-۶۵ (۴) | ۲۰-۶۵ (۳) |

-۸ تغییرات مقیاس ناشی از تیلت (دوران هوایپیما) در کدام یک از موارد زیر کمترین است؟

- | | |
|-----------------------------|----------------------|
| ۲) در امتداد حاشیه عکس | ۱) در امتداد isoline |
| ۴) در امتداد محور عکسبرداری | ۳) فقط در مرکز تصویر |

-۹ کدام یک از موارد زیر جزء موارد پیشنهادی برای طراحی نقاط کنترل برای بلوک مثلثبندی توسط آگرمن نیست؟

۱) طراحی بلوک با 30° side lap

۲) طراحی بلوک با 60° side lap

۳) طراحی بلوک با دو نوار عمودی در ابتدا انتهای بلوک

۴) طراحی بلوک با دو رشتہ از نقاط کنترل ارتفاعی در طول بلوک

کدام یک از روابط زیر براساس ترمیم تحلیلی است؟

$$\begin{vmatrix} b_x & b_y & b_z \\ x_{o1} & y_{o1} & z_{o1} \\ x_{o2} & y_{o2} & z_{o2} \end{vmatrix} = 0 \quad (1)$$

$$x = \frac{a_1x + b_1y + c_1}{a_7x + b_7y + 1}, \quad y = \frac{a_7x + b_7y + c_7}{a_7x + b_7y + 1} \quad (2)$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \lambda R \begin{pmatrix} X \\ Y \\ Z \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} T_x \\ T_y \\ T_z \end{pmatrix} \quad (3)$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ -f \end{pmatrix} = \lambda R \begin{pmatrix} X - X_o \\ Y - Y_o \\ Z - Z_o \end{pmatrix} \quad (4)$$

-۱۱ رابطه مربوط به گرادیان بوگه به کدام صورت زیر است؟

(J) انحنای سطوح هم پتانسیل، g شتاب ثقل واقعی و G ثابت جاذبه جهانی نیوتون)

$$2g_J - 2\pi Gp - 2\omega^2 \quad (1) \quad -2g_J + 4\pi Gp - 2\omega^2$$

$$-2g_J + 4\pi Gp + 2\omega^2 \quad (2) \quad -2g_J + 2\pi Gp - 2\omega^2 \quad (3)$$

-۱۲ رابطه تقارب نصفالنهارات در سیستم‌های تصویر متشابه به کدام صورت زیر است؟

$$\tan \gamma = -\frac{\frac{\partial y}{\partial \lambda}}{\frac{\partial x}{\partial \lambda}} \quad (4) \quad \tan \gamma = -\frac{\frac{\partial y}{\partial q}}{\frac{\partial x}{\partial q}} \quad (5)$$

$$\tan \gamma = -\frac{\frac{\partial x}{\partial \lambda}}{\frac{\partial y}{\partial q}} \quad (6) \quad \tan \gamma = -\frac{\frac{\partial y}{\partial x}}{\frac{\partial q}{\partial \lambda}} \quad (7)$$

- ۱۳ رابطه تصحیح امتداد مشاهده شده به سطح بیضوی عبارتست از:
 (آریموت امتداد i به j ، M_m متوسط انحنا، ϕ_m متوسط عرض دو سر
 امتداد و e خروج از مرکزیت اول و Δh_{ij} اختلاف ارتفاع هندسی دو نقطه)

$$\frac{\Delta h_{ij}}{2M_m} e^r \sin \alpha_{ij} \cos^r \phi_m \quad (۲)$$

$$\frac{\Delta h_{ij}}{2M_m} e^r \sin \alpha_{ij} \cos \phi_m \quad (۱)$$

$$\frac{\Delta h_{ij}}{2M_m} e^r \sin 2\alpha_{ij} \cos^r \phi_m \quad (۴)$$

$$\frac{\Delta h_{ij}}{2M_m} e^r \sin 2\alpha_{ij} \cos \phi_m \quad (۳)$$

- ۱۴ رابطه ارتباط دو سیستم LG و LA به کدام صورت زیر است؟

$$\bar{e}^{LG} = R_1(\Delta\alpha)R_r(-\zeta)R_\gamma(\eta)\bar{e}^{LA} \quad (۱)$$

$$\bar{e}^{LG} = R_r(\Delta\alpha)R_\gamma(-\zeta)R_1(\eta)\bar{e}^{LA} \quad (۲)$$

$$\bar{e}^{LG} = R_\gamma(\Delta\alpha)R_r(-\zeta)R_1(\eta)\bar{e}^{LA} \quad (۳)$$

$$\bar{e}^{LG} = R_\gamma(\Delta\alpha)R_r(\eta)R_1(-\zeta)\bar{e}^{LA} \quad (۴)$$

- ۱۵ تصحیح ارتومنتریک اختلاف ارتفاع اندازه‌گیری شده بین دو نقطه A و B کدام است؟

$$\frac{\bar{g}_{A-\gamma_0}}{\bar{g}_A} H_A - \frac{\bar{g}_{A-\gamma_0}}{\bar{g}_B} H_B \quad (۱)$$

$$\frac{\bar{g}_{A-\gamma_0}}{\gamma_0} H_A - \frac{\bar{g}_{B-\gamma_0}}{\bar{g}_B} H_B \quad (۲)$$

$$\frac{\bar{g}_{A-\gamma_0}}{\gamma_0} H_A + \frac{\bar{g}_{B-\gamma_0}}{\gamma_0} H_B \quad (۳)$$

$$\frac{\bar{g}_{A-\gamma_0}}{\gamma_0} H_A - \frac{\bar{g}_{B-\gamma_0}}{\gamma_0} H_B \quad (۴)$$

- ۱۶ انحناء خط شاقول نرمال در امتداد شرق - غرب تقریباً برابر است با:
 (اختلاف ارتفاع بین دو نقطه دلخواه A و B $\Delta H = -\circ / 17'' \sin 2\phi \Delta H$)
 $\circ / 17'' \sin 2\phi \Delta H \quad (۲)$
 $\circ / 17'' \sin 2\phi \Delta H \quad (۴)$
 $-\circ / 17'' \sin \phi \Delta H \quad (۳)$

- ۱۷ رابطه آنومالی خروج از مرکزیت E و آنومالی متوسط μ ، کدام است?
 $\mu = E - e \sin E \quad (۲)$
 $\mu = e - E \sin e \quad (۴)$
 $E = \mu - e \sin \mu \quad (۳)$

-۱۸ با فرض اینکه جرم زمین با جرم بیضوی مولد میدان ثقل زمین برابر بوده ولی اختلاف بین پتانسیل در سطح ژئوپید (W_0) و پتانسیل در سطح بیضوی مرجع باشد ارتفاع ژئوپید برابر است با:

$$N = \frac{R}{4\pi\gamma_0} \iint \Delta g s(\psi) d\sigma \quad (1)$$

$$N = -\frac{\delta w}{\gamma_0} + \frac{R}{4\pi\gamma_0} \iint \Delta g s(\psi) d\sigma \quad (2)$$

$$N = -\frac{\delta w}{4\pi\gamma_0} + \frac{R}{4\pi\gamma_0} \iint \Delta g s(\psi) d\sigma \quad (3)$$

$$N = -\frac{\delta w}{\gamma_0} + \frac{G\delta M}{R} + \frac{R}{4\pi\gamma_0} \iint \Delta g s(\psi) d\sigma \quad (4)$$

-۱۹ ارتباط سیستم‌های CT و IT از کدام رابطه زیر به دست می‌آید؟

$$\vec{e}^{IT} = \begin{bmatrix} 1 & x_p & 0 \\ -x_p & 1 & y_p \\ 0 & -y_p & 1 \end{bmatrix} \vec{e}^{CT} \quad (1)$$

$$\vec{e}^{IT} = \begin{bmatrix} 1 & y_p & x_p \\ -y_p & 1 & 0 \\ -x_p & 0 & 1 \end{bmatrix} \vec{e}^{CT} \quad (2)$$

$$\vec{e}^{IT} = \begin{bmatrix} 1 & -x_p & y_p \\ x_p & 1 & 0 \\ -y_p & 0 & 1 \end{bmatrix} \vec{e}^{CT} \quad (3)$$

$$\vec{e}^{IT} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -x_p \\ 0 & 1 & y_p \\ x_p & -y_p & 1 \end{bmatrix} \vec{e}^{CT} \quad (4)$$

-۲۰ در مدل ایری - هیسکانن، ضد ریشه در بلوک‌های اقیانوسی از کدام رابطه زیر به دست می‌آید؟ (σ_w چگالی آب، σ_m چگالی مagma، σ_0 چگالی پوسته و di عمق اقیانوس)

$$R'_t = \frac{\sigma_m - \sigma_0}{\sigma_0 - \sigma_m} di \quad (2) \qquad R'_t = \frac{\sigma_0}{\sigma_m} di \quad (1)$$

$$R'_t = \frac{\sigma_0 + \sigma_w}{\sigma_m + \sigma_0} di \quad (4) \qquad R'_t = \frac{\sigma_0 - \sigma_w}{\sigma_m - \sigma_0} di \quad (3)$$

-۲۱

کدام یک از عملگرهای زیر جزو عملگرهای **Reclassifying** در محیط‌های رستری نمی‌باشد؟

Proximity (۲)

Size (۴)

Clump (۱)

Renumber (۳)

-۲۲

در مورد فرآیندهای استنباط منطقی کدام یک از جملات زیر صحیح نیست؟

۱) استنتاج انتزاعی (abstractive) استخراج نتایج از قواعد مبتنی بر انتزاع است.

۲) استنتاج قیاسی (deductive) اعمال قواعدی بر روی مثال‌های خاص است.

۳) استنتاج استقرایی (Inductive) فرآیند کلی‌سازی مثال‌های خاص به قواعد کلی است.

۴) استنتاج معکوس (Abductive) ترکیب قواعد و نتایج برای توضیح گزاره‌هاست.

-۲۳

کدام یک از سبک‌های رابطه پایه، شهودی‌تر (**more intuitive**) و کمتر گویا (**less expressive**) است؟

۱) فرم‌ها (۲)

۲) ورود دستورها (۴)

۱) منوها (۱)

۳) زبان طبیعی (۳)

-۲۴

کدام یک از مؤلفه‌های زیر سطح تضادهای منطقی درون داده‌ها را نشان می‌دهد؟

consistency (۲)

۱) bias (۱)

reliability (۴)

۳) granularity (۳)

-۲۵

در مقایسه الگوریتم‌های موجود برای حل مسأله یافتن بهترین مسیر در شبکه (**network**) برداری، کدام گزینه صحیح است؟

۱) الگوریتم Floyd-warshall فقط برای مسائل تک منبع در هر دو حالت وزن‌های مثبت و منفی استفاده می‌شود.

۲) الگوریتم A^* برای مسائل یافتن همه مسیرها (all-pairs) در هر دو حالت وزن‌های مثبت و منفی استفاده می‌شود.

۳) الگوریتم Bellman-Ford برای مسائل تک منبع (single source) حتی در حالتی که وزن‌ها منفی باشد، قابل استفاده است.

۴) الگوریتم Dijkstra برای مسائل یافتن همه مسیرها (all-pairs) و فقط در حالتی که وزن‌ها مثبت باشند، قابل استفاده است.

-۲۶

ترتیب اهمیت مؤلفه‌های اصلی GIS به ویژه با رویکرد محاسبات فراغتی (**ubiquitous**) در کدام گزینه صحیح تر بیان شده است؟

۱) داده، نرم‌افزار، کاربر، شبکه، سخت‌افزار (۲)

۱) داده، نرم‌افزار، کاربر، شبکه، سخت‌افزار

۲) کاربران، داده‌ها، نرم‌افزار، شبکه، سخت‌افزار (۴)

۲) کاربران، نرم‌افزار، داده، شبکه، سخت‌افزار

-۲۷

اگر ماتریس‌های چهار اشتراکی زیر بین مناطق (x, y) و (z, x) وجود داشته باشد، کدام گزینه نمی‌تواند بیانگر ماتریسچهار اشتراکی مربوط به مناطق (z, y) باشد؟A : مرز δA A : داخل A°

E : مجموعه تهی

NE : مجموعه ناتهی

δz	x°	δx
z°	NE	NE
	NE	NE

δy	y°	δx
x°	E	NE
	E	NE

δz	y°	δy
z°	NE	NE
	NE	NE

δz	y°	δy
z°	E	NE
	E	NE

δz	y°	δy
z°	NE	E
	E	E

δz	y°	δy
z°	NE	NE
	E	NE

-۲۸ اگر $RL(A)$ به معنی فشرده شده تصویر A باشد، کدام تغییر زیر، موجب فشرده شدن بیشتر تصویر می‌گردد؟

1	1	2	1	1	1	2	2
3	1	3	3	1	3	2	1
2	3	3	3	3	2	1	2

$$A(1,3) \rightarrow 1 \quad (2)$$

$$A(2,6) \rightarrow 2$$

$$A(2,2) \rightarrow 3 \quad (4)$$

$$A(2,5) \rightarrow 3$$

$$A(1,3) \rightarrow 1 \quad (1)$$

$$A(3,3) \rightarrow 1$$

$$A(2,6) \rightarrow 2 \quad (3)$$

$$A(3,2) \rightarrow 2$$

-۲۹ حاصل فرآیند زیر بر روی لایه A کدام است؟

1	1	0	2
1	1	1	0
1	1	1	0
4	0	3	3

1	1	0	1
1	1	1	0
1	1	1	0
0	0	0	0

$$F= \begin{array}{cccc} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \quad (2)$$

$$F= \begin{array}{cccc} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \end{array} \quad (4)$$

0	0	0	0
0	0	0	0
0	0	0	0
1	0	1	1

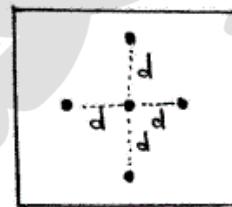
1	1	0	0
1	1	1	0
1	1	1	0
0	0	0	0

C=Local Sum of A and 2
D=Local Max of A and 2
E=Zonal Sum of C within D
F=Local Rating of E with O for ... with 1 for 0 ...15

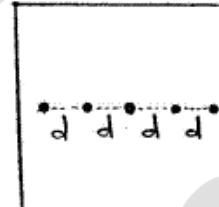
-۳۰ برای تعیین میزان پراکندگی مجموعه‌ای از نقاط حول مرکز ثقل آن‌ها از رابطه زیر استفاده می‌کنیم:

$$SD = \sqrt{\frac{\sum (x_i - \bar{X})^2}{n} + \frac{\sum (y_i - \bar{Y})^2}{n}}$$

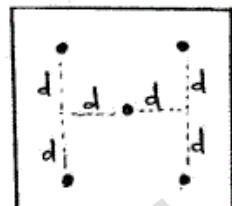
که در آن (x_i, y_i) مختصات نقطه P_i و (\bar{X}, \bar{Y}) مرکز ثقل مجموعه نقاط است. با استفاده از این رابطه، تعیین کنید که کدام یک از مجموعه نقاط زیر پراکندگی کمتری نسبت به مرکز ثقل دارند؟



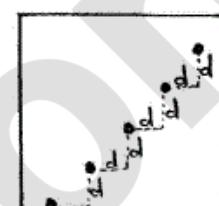
(۲)



(۱)



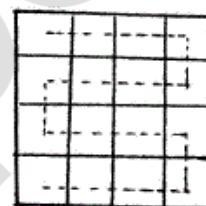
(۴)



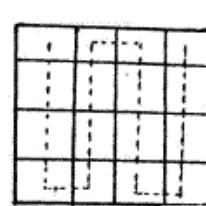
(۳)

-۳۱ داده رستری رویه‌رو را که توسط یک ماتریس 4×4 ذخیره شده در نظر بگیرید. برای ذخیره‌سازی این داده در یک ماتریس 1×16 ، کدام یک از ترتیبات زیر کارایی بیشتری برای حفظ همچواری درایه‌های مشابه دارد؟

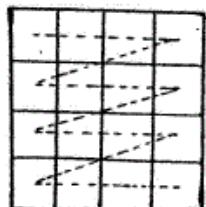
1	2	2	2
1	2	2	1
1	1	2	1
1	1	1	1



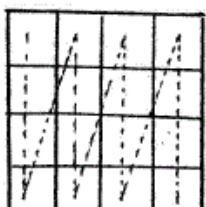
(۲)



(۱)

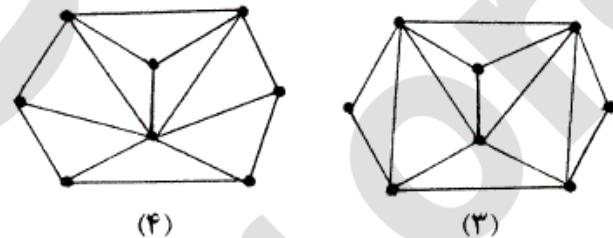
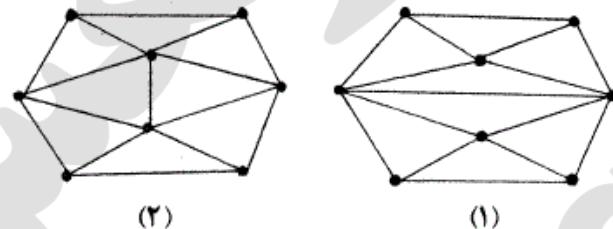


(۴)



(۳)

-۳۲ در صورتی که بخواهیم نقاط رویه را با هدف تخمین میزان بارش مثلثبندی کنیم، کدام یک از مثلثبندی‌های زیر مناسب‌تر است؟



-۳۳ کدام یک از موارد زیر، الزاماً تحت تبدیلات یک شکلی (**Homeomorphic Transformation**) حفظ نمی‌شود؟

(۱) بستار (closure)

(۲) اتصال (connectedness)

(۳) نزدیکی (Nearness)

(۴) مسافت (distance)

-۳۴ در توسعه یک سیستم اطلاعات زمینی برای تخصیص کاربری در سطح منطقه‌ای، چه مقیاس‌های مکانی و زمانی مورد نیاز می‌باشد؟

(۱) دامنه‌ها می‌توانند در چندین مقیاس مکانی و زمانی تولید شوند.

(۲) کلیه داده‌ها بایستی در یک مقیاس مکانی و زمانی تولید شوند.

(۳) کلیه داده‌ها بایستی در دو مقیاس (کوچک و بزرگ) مکانی و زمانی تولید شوند.

(۴) کلیه داده‌ها بایستی در یک مقیاس زمانی ولی می‌توانند در چندین مقیاس مکانی تولید شوند.

-۳۵ استفاده از تئوری فازی برای کدام یک از تحلیل‌های مکانی زیر مناسب می‌باشد؟

(۱) تحلیل کوتاه‌ترین مسیر براساس معیار طول خیابان‌های شهری

(۲) تحلیل کوتاه‌ترین مسیر براساس معیار زمان سفر در خیابان‌های شهری

(۳) استخراج آمار ماهانه بارش براساس آمار روزانه بارش در یک منطقه

(۴) تعیین کلاس‌های تراکم جمعیتی در زون‌های شهری براساس اطلاعات جمعیت پارسل‌ها (املاک)

-۳۶ کدام یک از موارد زیر جزو مشخصه‌های اصلی مدل‌سازی عامل مبنای (**Agent-based**) می‌باشد؟

(۱) مدل‌سازی زمانمند و پیوسته سیستم و فرایند

(۲) مدل‌سازی عمل‌ها و عکس‌العمل‌های بین کاربر و سیستم

(۳) مدل‌سازی سلسله مراتبی و براساس ارتباط کل با جزء

(۴) مدل‌سازی رفتار سیستم براساس رفتارهای اجزاء تشکیل‌دهنده آن

-۳۷

کدام یک از موارد زیر جزو مزایای استفاده از الگوریتم‌های فرا ابتکاری در بهینه‌سازی مکانی است؟

۱) بهینه نهایی و دقیق را حتماً پیدا می‌کنند.

۲) مدل‌سازی آن‌ها بسیار ساده‌تر است.

۳) یک جواب واحد و منحصر به فرد را پیدا می‌کنند.

۴) در هر نوعی از فضای جستجو از جمله مشتق‌پذیر، گسسته و ... می‌تواند استفاده شوند.

کدام یک از روش‌های درون‌یابی Krigging زیر برای درون‌یابی متغیرهای دو حالته (Binary) بکار می‌روند؟ -۳۸

Ordinary Krigging (۲)

Simple Kriging (۱)

Universal Kriging (۴)

Indicator Kriging (۳)

خواهش‌های بودن الگوی توزیع در داده‌های نقطه‌ای ناشی از کدام یک از گزینه‌های زیر است؟ -۳۹

۱) اثرات اقتصادی و اجتماعی

۲) اثرات محیط

۳) اثرات محیط و نقاط همسایه

کدام یک از موارد زیر مربوط به عدم اطمینان ناشی از ambiguity است؟ -۴۰

۱) عدم اطمینان در مفهوم‌سازی

۲) عدم اطمینان ناشی از اندازه‌گیری

۳) عدم اطمینان ناشی از برچسب داده شده به عوارض

۴) دادن برچسب‌های مختلف به یک عارضه توسط کاربران مختلف

نمودار ER زیر را در نظر بگیرید. در این رابطه تمام آزاد راه در داخل شهر قرار دارند و هر شهر به تعدادی منطقه که تماماً

شهر را پوشش می‌دهند تقسیم می‌شود. رابطه چند به چند «عبور از» عبور یک آزاد راه از یک منطقه شهری را مدل می‌سازد.

حال با فرض اینکه تعداد ۲۰ سطر در جدول آزاد راه و تعداد ۱۰ سطر در جدول مناطق شهری قرار دارند. حداقل و حداقل

ممکن تعداد سطرها در نتیجه پیوند (join) در جدول چقدر است؟ -۴۱



۱) ۰ و ۳۰ (۲)

۲) ۰ و ۲۰۰ (۴)

۱) ۰ و ۲۰۰

۳) ۱۰ و ۲۰۰

کدام یک از روابط زیر در جبر رابطه‌ای غلط است؟ -۴۲

(۱) $R \text{ WHERE } c \wedge d \wedge e \equiv ((R \text{ WHERE } d) \text{ WHERE } e) \text{ WHERE } c$

(۲) $(R \text{ TIMES } S) \text{ WHERE } c \equiv R \text{ JOIN}_{\text{cond}(c)} S$

(۳) $R \text{ WHERE } c \wedge d \equiv (R \text{ WHERE } c) \text{ MINUS } (R \text{ WHERE } d)$

(۴) $R \text{ JOIN}_{\text{cond}(c)} S \equiv S \text{ JOIN}_{\text{cond}(c)} R$

روشی که برای حفظ قوانین و حقوق مربوط به استفاده از زمین، مورد استفاده قرار می‌گیرد چه نام دارد؟ -۴۳

Land ownership (۲)

Land tenure (۱)

Land rights (۴)

Land possession (۳)

کدام یک از عبارات زیر، بیانگر تعیین مالکیت زمین براساس تعیین گذرگاه‌های معین برای مراجعه مالکین می‌باشد؟ -۴۴

Sporadic (۲)

Intuitionistic (۱)

هیچ‌کدام (۴)

Systematic (۳)

- ۴۵- در فضای ، با کاهش مقیاس، قدرت تفکیک و بنابراین برگشت پذیر
- ۱) اقلیدسی - تغییر نمی کند - است
۲) اقلیدسی - افزایش نمی باید - نیست
۳) جغرافیایی - افزایش نمی باید - نیست